

## Lösningar

1. a.  $E_p(r) = -\frac{k}{r^3}$  ( $k = 10 \text{ Jm}^3$ )

$$W(r=2 \rightarrow r=1) = E_p(r=2) - E_p(r=1) = -k\left(\frac{1}{2^3} - \frac{1}{1}\right) = \frac{7k}{8} = \frac{70}{8} = 8.75 \text{ J}$$

b.  $\Delta E_k(r=2 \rightarrow r=1) = W(r=2 \rightarrow r=1) = -\Delta E_p(r=2 \rightarrow r=1) = 8.75 \text{ J}$

c.  $W(r=1 \rightarrow r=2) = E_p(r=1) - E_p(r=2) = -k\left(\frac{1}{1} - \frac{1}{2^3}\right) = -\frac{7k}{8} = -\frac{70}{8} = -8.75 \text{ J}$

d.  $\Delta E_k(r=1 \rightarrow r=2) = W(r=1 \rightarrow r=2) = -\Delta E_p(r=1 \rightarrow r=2) = -8.75 \text{ J}$

e.  $\vec{F} = -\frac{dE_p}{dr} \hat{r} = -\frac{d}{dr}(-kr^{-3}) \hat{r} = -\frac{3k}{r^4} \hat{r}$

$$\vec{F}(r=1) = -\frac{30}{1} \hat{r} = -30 \hat{r} \text{ N}; \vec{F}(r=2) = -\frac{30}{16} \hat{r} = -1.9 \hat{r} \text{ N}$$

**Svar:** a.  $W(r=2 \rightarrow r=1) = 8.75 \text{ J}$ ; b.  $\Delta E_k(r=2 \rightarrow r=1) = 8.75 \text{ J}$

c.  $W(r=1 \rightarrow r=2) = -8.75 \text{ J}$ ; d.  $\Delta E_k(r=1 \rightarrow r=2) = -8.75 \text{ J}$

e.  $\vec{F}(r=1) = -30 \hat{r} \text{ N}$ ;  $\vec{F}(r=2) = -1.9 \hat{r} \text{ N}$

---

2.  $\vec{F} = -kx^2 \hat{x} \Rightarrow -\frac{dE_p}{dx} = -kx^2 \Rightarrow E_p = \frac{kx^3}{3} + C$

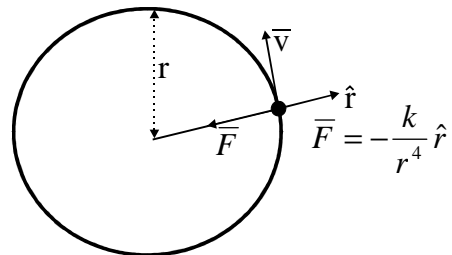
$$E_p(x=0) = 0 \Rightarrow C = 0 \Rightarrow E_p(x) = \frac{kx^3}{3}$$

**Svar:**  $E_p(x) = \frac{kx^3}{3}$

---

3. Cirkelbana:  $F = \text{Centripetalkraft}$

$$F = -\frac{k}{r^4} = -\frac{mv^2}{r} \Rightarrow v^2 = \frac{k}{mr^3}$$



Kinetisk energi:  $E_k = \frac{mv^2}{2} = \frac{k}{2r^3}$

Potentiell energi:  $E_p = \int_0^{E_p} dE_p = -\int_{\infty}^r \vec{F} \cdot d\vec{r} = -\int_{\infty}^r -\frac{k}{r^4} dr = \left[ -\frac{1}{3} \frac{k}{r^3} \right]_{\infty}^r = -\frac{1}{3} \frac{k}{r^3}$

Total energi:  $E_{tot} = E_k + E_p = \frac{k}{2r^3} - \frac{1}{3} \frac{k}{r^3} = \frac{1}{6} \frac{k}{r^3}$

**Svar a)**  $E_{tot}(r) = \frac{1}{6} \frac{k}{r^3}$

4. 
$$E_p(x) = \frac{x^3}{3} - \frac{3x^2}{2} + 2x + 1$$

Jämviktsläge då  $\frac{dE_p}{dx} = 0$

$$\frac{dE_p}{dx} = x^2 - 3x + 2$$

$$\frac{dE_p}{dx} = 0 = x^2 - 3x + 2 \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1 \text{ labilt} \\ x_2 = 2 \text{ stabilt} \end{cases}$$

x	1	2	→
$\frac{dE_p}{dx}$	+	0	-
$E_p$	max	min	+

**Svar:**  $x_1 = 1$  labilt;  $x_2 = 2$  stabilt

5. Det finns 2 krafter:  $m\bar{g}$  och  $\bar{F} = -F\hat{\theta}$

$$\bar{F}_{tot} = m\bar{g} - F\hat{\theta} = -mg \cos \phi \hat{r} + (mg \sin \phi - F)\hat{\theta} = F_r \hat{r} + F_\theta \hat{\theta}$$

Sätt sträckan längs periferin  $s = r\phi$ . Kraftkomponenten i en viss riktning är negativa riktningensderivatan av potentiella energin.  $\Rightarrow -\frac{dE_p}{ds} = F_s = F_\theta$

$$\Rightarrow \frac{dE_p}{ds} = \frac{dE_p}{d\phi} \frac{d\phi}{ds} = \frac{dE_p}{rd\phi} = -F_\theta = -mg \sin \phi + F$$

$$\Rightarrow E_p = mgr \cos \phi + Fr\phi + C$$

Jämvikt då  $\frac{dE_p}{d\phi} = 0$ ;  $\Rightarrow \frac{dE_p}{d\phi} = -mgr \sin \phi + Fr = 0 \Rightarrow \phi = \arcsin \frac{F}{mg}$

$\phi$	→	$\arcsin \frac{F}{mg}$	}
$\frac{dE_p}{d\phi}$	+	0	-
$E_p$	max		}

⇒ labil jämvikt

**Svar:** Labil jämvikt då  $\phi = \arcsin \frac{F}{mg}$

6. Totalenergin  $E_{tot} = E_p^{man} + E_k^{man} + E_p^{fjäder}$ .

$$\left. \begin{array}{l} \text{Sätt } E_p^{man}(\text{före}) = 0 \\ E_k^{man}(\text{före}) = 0 \\ E_p^{fjäder}(\text{före}) = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow E_{tot}(\text{före}) = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} E_p^{man}(\text{vänd}) = -mg(h-l) \\ E_k^{man}(\text{vänd}) = 0 \\ E_p^{fjäder}(\text{vänd}) = \frac{1}{2}k(h-l-L)^2 \end{array} \right\} \Rightarrow E_{tot}(\text{vänd}) = -mg(h-l) + \frac{1}{2}k(h-l-L)^2$$

$$E_{tot}(\text{före}) = E_{tot}(\text{vänd}) = -mg(h-l) + \frac{1}{2}k(h-l-L)^2 = 0$$

$$-\frac{2mg}{k}(h-l) + (h-l)^2 + L^2 - 2L(h-l) = 0 \Rightarrow (h-l)^2 - (2L + \frac{2mg}{k})(h-l) + L^2 = 0$$

$$(h-l) = (L + \frac{mg}{k}) \pm \sqrt{(L + \frac{mg}{k})^2 - L^2} = (L + \frac{mg}{k}) \pm \sqrt{(\frac{mg}{k})^2 + \frac{2mgL}{k}}$$

(- anger övre vändläget)

$$h = (L + l + \frac{mg}{k}) + \sqrt{(\frac{mg}{k})^2 + \frac{2mgL}{k}} \approx 40.6 \text{ m}$$

**Svar:** Höjden  $h \approx 40.6 \text{ m}$

---

## Lösningar

1. a. Kraftekvationen  $\bar{F} = \dot{\bar{p}} = m\bar{a} = m\ddot{\bar{r}}; \bar{r} = x\hat{x}$

$$\hat{x}\text{-led: } m\ddot{x} = -kx \Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m}x = 0$$

med den allmänna lösningen:  $x = A \sin \omega t + B \cos \omega t$  där  $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$

Randvillkoret  $x(t=0) = 0 \Rightarrow B = 0$

Randvillkoret  $x_{max} = A \Rightarrow x = A \sin \omega t$  är en lösning.

b. Potentiella energin  $E_p$

$$\bar{F} = -kx\hat{x} = -\frac{dE_p}{dx}\hat{x} \Rightarrow E_p = \frac{kx^2}{2} + C; \text{ Sätt } E_p(x=0) = 0 \Rightarrow E_p = \frac{kx^2}{2}$$

$$E_p = \frac{k(A \sin \omega t)^2}{2} = \frac{kA^2}{2} \sin^2 \omega t$$

Kinetiska energin  $E_k = \frac{mv^2}{2} = \frac{m\dot{x}^2}{2}; \dot{x} = A\omega \cos \omega t; m = \frac{k}{\omega^2}$

$$E_k = \frac{k(A\omega)^2 \cos^2 \omega t}{2\omega^2} = \frac{kA^2}{2} \cos^2 \omega t$$

$$E_{tot} = E_k + E_p = \frac{kA^2}{2} \cos^2 \omega t + \frac{kA^2}{2} \sin^2 \omega t = \frac{kA^2}{2}$$

Svar: a. Randvillkoren  $x(t=0) = 0$  och  $x_{max} = A$  krävs

b.  $E_{tot} = \frac{kA^2}{2}$

---

2. a.  $\bar{r} = x\hat{x} = a \sin \omega t \hat{x} \Rightarrow \bar{v} = v\hat{x} = \dot{\bar{r}} = \dot{x}\hat{x} = a\omega \cos \omega t \hat{x}$

b.  $|\bar{v}|_{max} = a\omega$

c. Periodtiden  $P = \frac{2\pi}{\omega}; t_1 = \frac{P}{4} = \frac{\pi}{2\omega}$

$$\langle v(t) \rangle = \frac{1}{t_1} \int_0^{t_1} v(t) dt = \frac{2\omega}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2\omega}} v(t) dt = \frac{2\omega}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2\omega}} a\omega \cos \omega t dt =$$

$$\frac{2a\omega^2}{\pi} \left[ \frac{\sin \omega t}{\omega} \right]_0^{\frac{\pi}{2\omega}} = \frac{2a\omega}{\pi} (\sin \frac{\pi}{2} - 0) = \frac{2a\omega}{\pi} = \frac{4a}{P}$$

Svar: a.  $\bar{v} = a\omega \cos \omega t \hat{x}$

b.  $|\bar{v}|_{max} = a\omega$

c.  $\langle v(t) \rangle = \frac{4a}{P}$

---

$$3. \quad \theta(t) = \theta_0 e^{-\gamma t} \cos \omega t \Rightarrow \theta_{\text{amplitud}}(t) = \theta_0 e^{-\gamma t} \Rightarrow \gamma = -\frac{\ln \frac{\theta_0}{\theta_{\text{amplitud}}(t)}}{t}$$

10 hela svängningar  $\Rightarrow t = 20$  s

$$\gamma = \frac{\ln \frac{2}{1.5}}{20} = 1.44 \cdot 10^{-2} \text{ s}^{-1}$$

**Svar:** Dämpningskonstanten  $\gamma = 1.44 \cdot 10^{-2} \text{ s}^{-1}$

---

$$4. \quad \text{För massan } m \text{ fås kraftekvationen } m\ddot{x} = -kx - c\dot{x} \Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m}x + \frac{c}{m}\dot{x} = 0$$

$$\text{Standardsubstitutionen } \omega_0^2 = \frac{k}{m}, \gamma = \frac{c}{2m} \text{ ger } \ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 = 0$$

Lösning:  $x(t) = Ce^{r_1 t} + De^{r_2 t}$  där  $r_{1,2}$  är lösn. till karakteristiska ekv.

$$r^2 + 2\gamma r + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow r = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$$

Om den karakteristiska ekvationen har två olika reella rötter ( $r_1 \neq r_2$ ) får differentialekvationen lösningen:

$$x(t) = e^{-\mathcal{N}} \left( C e^{i\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} t} + D e^{-i\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} t} \right) = A e^{-\mathcal{N}} \cos(\omega t + \alpha)$$

$$\text{där } \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

Men om den karakteristiska ekvationens rötter är desamma och reella ( $r_1 = r_2$ ) är lösningen:

$$x(t) = e^{-\mathcal{N}} (C + Dt)$$

a. Kritiskt dämpad då:  $\omega = 0 \Rightarrow$

$$\gamma = \omega_0 \Rightarrow \frac{c}{2m} = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow c = 2\sqrt{mk} \approx 110 \text{ Ns/m}$$

b. Vid kritisk dämpning gäller att rötterna till den karakteristiska ekvationen är samma

$$(r_1 = r_2 = -\gamma) \Rightarrow x(t) = e^{-\mathcal{N}} (C + Dt) \Rightarrow \dot{x}(t) = D e^{-\mathcal{N}} - \gamma e^{-\mathcal{N}} (C + Dt)$$

Använd randvillkoren:

$$x(0) = -2, \Rightarrow C = -2 \text{ (komprimering av}$$

fjäders betydelse att  $x$  blir negativ, med den valda koordinatriktningen)

$$\dot{x}(0) = 0 \Rightarrow D = -2\gamma \Rightarrow \dot{x}(t) = 2\gamma^2 t e^{-\mathcal{N}}$$

**Svar:**

a.  $c = 2\sqrt{mk} \approx 110 \text{ Ns/m}$

b.  $\dot{x}(t) = 2\gamma^2 t e^{-\mathcal{N}} \text{ cm}$

---

$$5. \quad E_p(x) = \frac{A}{x^n} e^{\alpha x} = Ax^{-n} e^{\alpha x}$$

$$\frac{dE_p}{dx}(x) = -nAx^{-n-1} e^{\alpha x} + Ax^{-n} \alpha e^{\alpha x} = Ax^{-n} e^{\alpha x} (-nx^{-1} + \alpha) = E_p(x)(\alpha - nx^{-1})$$

$$\frac{dE_p}{dx}(x_0) = 0 \Rightarrow x_0 = \frac{n}{\alpha} \text{ jämviktsläget är ett stabilt minimum}$$

Taylorutveckla  $E_p(x)$  kring  $x_0$

$$E_p(x) = E_p(x_0) + \left. \frac{dE_p}{dx} \right|_{x_0} (x - x_0) + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2 E_p}{dx^2} \right|_{x_0} (x - x_0)^2 + O(x - x_0)^3$$

$$\left. \frac{d^2 E_p}{dx^2} \right|_{x_0} = \left. \frac{dE_p}{dx} \right|_{x_0} (\alpha - nx_0^{-1}) + E_p(x_0)(+nx_0^{-2}) = nx_0^{-2} E_p(x_0)$$

$$E_p(x) = E_p(x_0) + 0(x - x_0) + \frac{1}{2} nx_0^{-2} E_p(x_0)(x - x_0)^2 + O(x - x_0)^3 \approx E_p(x_0) + \frac{1}{2} k(x - x_0)^2$$

$$\text{där } k = nx_0^{-2} E_p(x_0) = nx_0^{-2} Ax_0^{-n} e^{\alpha x_0} = Anx_0^{-n-2} e^{\alpha x_0} = An(n\alpha^{-1})^{-n-2} e^n = A \frac{\alpha^{n+2}}{n^{n+1}} e^n$$

$$\bar{F} = -\frac{dE_p}{dx} \hat{x} = -k(x - x_0) \hat{x}$$

$$\hat{x}\text{-led: kraftekvationen } m \frac{d^2}{dt^2} (x - x_0) = -k(x - x_0) \Rightarrow$$

$$\frac{d^2}{dt^2} (x - x_0) + \omega^2 (x - x_0) \text{ där } \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\text{Periodtiden } P = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{A \frac{\alpha^{n+2}}{n^{n+1}} e^n}}$$

$$\text{Svar: Periodtiden } P = 2\pi \sqrt{\frac{m}{A \frac{\alpha^{n+2}}{n^{n+1}} e^n}}$$


---

$$6. \quad \bar{F} = F_x \hat{x} = m\ddot{x} \hat{x} = -m\omega^2 x \hat{x} = F_f \hat{x}$$

$$|F_f| = |m\omega^2 x| \leq \mu mg$$

$$\text{Kroppen glider inte om } |F_f|_{\max} = |m\omega^2 A| \leq \mu mg \Rightarrow$$

$$\mu \geq \frac{\omega^2 A}{g} = \frac{(2\pi \cdot 0.25)^2 1.5}{9.82} = 0.38$$

$$\text{Svar: } \mu \geq 0.38$$


---