

Analys III, TNA006

1. (a) Funktionalmatrisen och funktionaldeterminanten är

$$\begin{pmatrix} e^{x_1} & -e^{x_2} \\ e^{x_1} & e^{x_2} \end{pmatrix}, \quad \begin{vmatrix} e^{x_1} & -e^{x_2} \\ e^{x_1} & e^{x_2} \end{vmatrix} = 2e^{x_1}e^{x_2}$$

- (b) Linjäriseringen ges av matrisen

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

2. Funktionen f är kontinuerlig, området är kompakt vi vet således att största och minsta värde kommer att antas.

Stationära punkter: $\nabla f = \mathbf{0}$:

$$\begin{cases} f'_x = 4x = 0 \\ f'_y = 2y - 1 = 0 \end{cases}$$

Vilket ger en stationär punkt $(0, \frac{1}{2})$.

Singulära punkter: ∇f är definierad i alla punkter, således inga singulära punkter.

Randen: Består av tre delkurvor:

- $y = 0, 0 \leq x \leq 1$:

$$g_1(x) = f(x, 0) = 2x^2, \quad g'_1 = 4x$$

eftersom g_1 deriverbar i alla punkter så får vi följande intressanta punkter $(0, 0)$ (derivatans nollställe och ändpunkt) och $(1, 0)$ (ändpunkt)

- $x + y = 1, 0 \leq x \leq 1$:

$$g_2(x) = f(x, 1 - x) = 2x^2 + (1 - x)^2 - (1 - x) = 3x^2 - x$$

Vi har att $g'_2 = 6x - 1$ eftersom g_2 deriverbar i alla punkter så får vi följande intressanta punkter

$$\left(\frac{1}{6}, \frac{5}{6}\right), \text{ derivatans nollställe } (1, 0), (0, 1) \text{ ändpunkter}$$

- $x = 0, 0 \leq y \leq 1$:

$$g_3(y) = f(0, y) = y^2 - y, \quad g'_3 = 2y - 1$$

eftersom g_3 deriverbar i alla punkter så får vi följande intressanta punkter $(0, \frac{1}{2})$ (derivatans nollställe) $(0, 0)$ och $(1, 0)$ (ändpunkter)

Sammanfattningsvis har vi följande punkter:

$$f(0, \frac{1}{2}) = -\frac{1}{4}, \quad f(0, 0) = 0, \quad f(1, 0) = 2, \quad f(0, 1) = 0, \quad f(\frac{1}{6}, \frac{5}{6}) = -\frac{1}{12}$$

Svar: Minsta värdet är $-\frac{1}{4}$ och största värdet är 2.

3. (a) Låt $F(x, y, z) = x^2 + 2y^2 - 3z^2 - 3$ då är $\nabla F = (2x, 4y, -6z)$ en normalvektor till tangentplanet är då $\nabla F(2, 1, -1) = (4, 4, -6)$. Tangentplanet är

$$2(x - 2) + 2(y - 1) + 3(z + 1) = 0.$$

- (b) Tangentvektorer är

$$\mathbf{r}'_s = (\cos s, -\sin s, t), \quad \mathbf{r}'_t = (0, 0, s).$$

En normalvektor är

$$\mathbf{r}'_s(\frac{\pi}{2}, 2) \times \mathbf{r}'_t(\frac{\pi}{2}, 2) = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & \frac{\pi}{2} \end{vmatrix} = (-\frac{\pi}{2}, 0, 0)$$

En punkt i tangentplanet är $\mathbf{r}(\frac{\pi}{2}, 2) = (1, 0, \pi)$ Tangentplanet är

$$x = 1$$

4. Kedjeregeln ger att

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} = 3z'_u + z'_v$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial y} = z'_u$$

I PDE

$$z'_x - 3z'_y = 3z'_u + z'_v - 3z'_u = z'_v$$

Högerledet $x - y$ måste uttryckas i u och v innan vi kan lösa. Det ger

$$z'_v = x - y = 4v - u, \quad z'_v = 4v - u \Rightarrow z = 2v^2 - uv + g(u)$$

Lösningen är $z(x, y) = 2x^2 - x(3x + y) + g(3x + y)$ där g är en godtycklig deriverbar funktion.